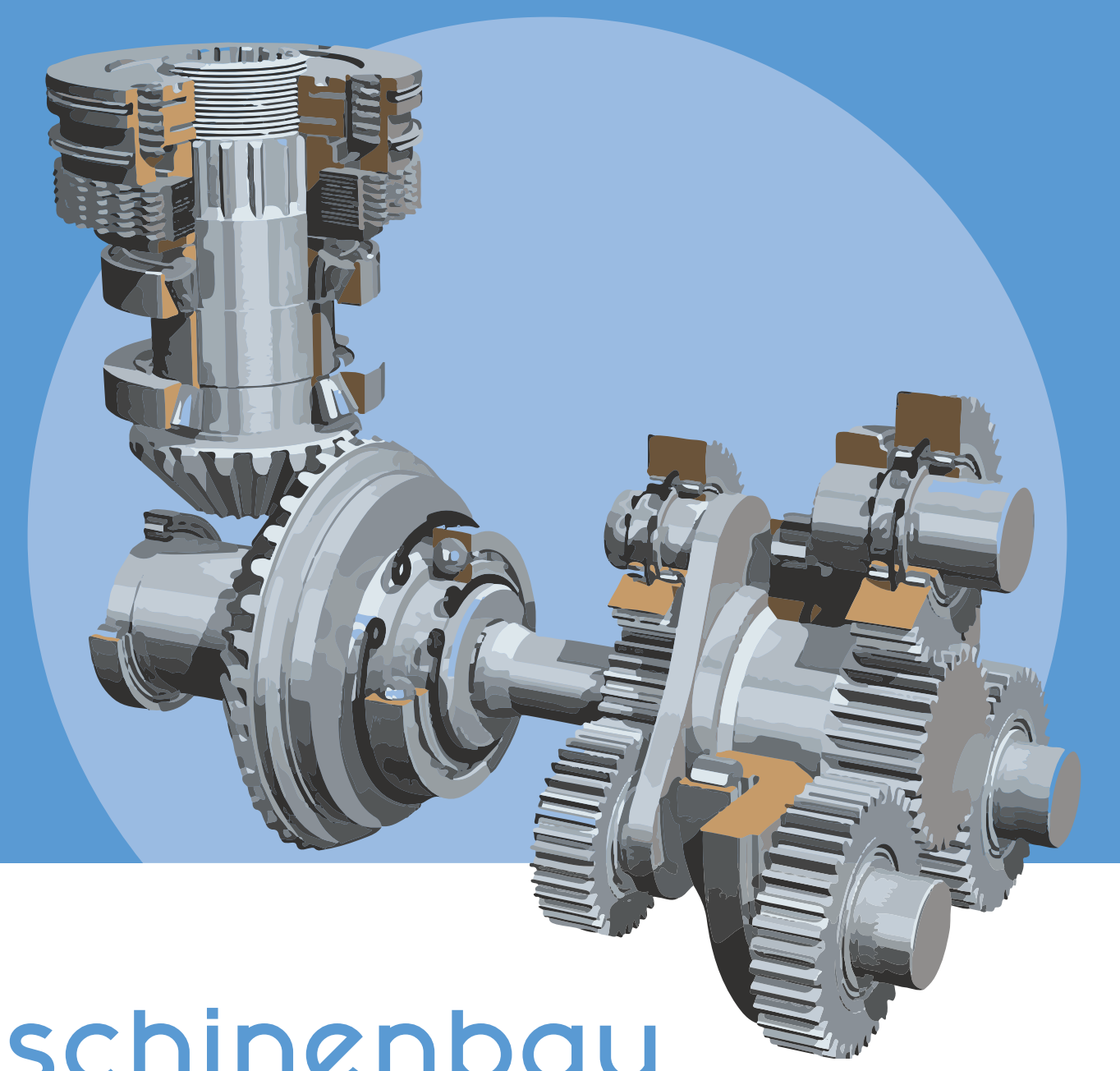


Geräteträger



Maschinenbau
Mechatronik



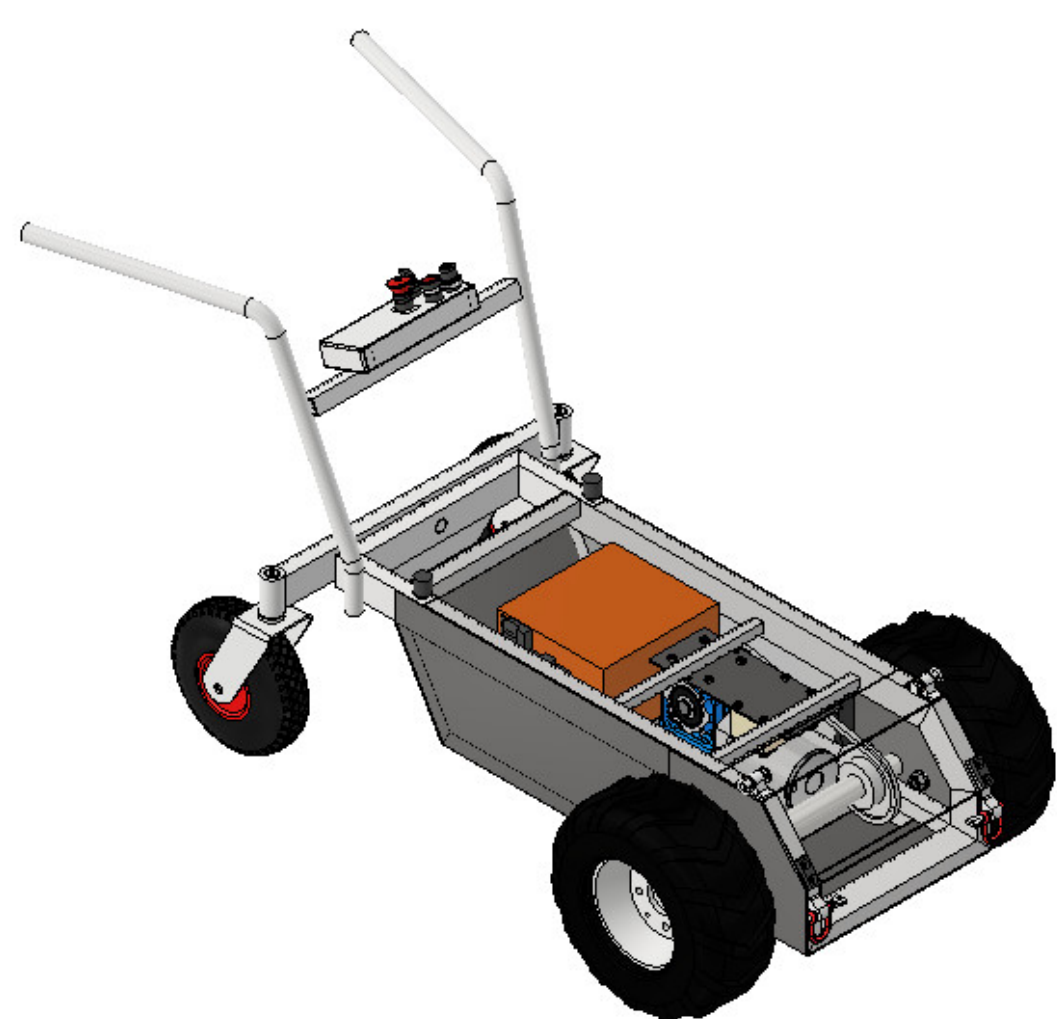
PROJEKTIDEE

Voll-elektrischer, geländegängiger Geräteträger zum Transportieren von Lasten und Erleichterung von Arbeitstätigkeiten im Kommunalwesen und in der Landwirtschaft.



FUNKTIONSWEISE

- Elektromotor treibt Schneckengetriebe an
- Ausgang Schneckengetriebe über Kette mit Starrachse verbunden
- Zwei große Antriebsräder für guten Vortrieb in schwierigem Gelände
- Zwei frei drehende Räder zum Lenken
- Lenk-Räder auf Pendelachse montiert für Anpassung an Bodenunebenheiten
- Handgas mit drei Stufen für angenehme Fahrgeschwindigkeit
- Not-Aus für Abtrennen der Spannungsversorgung im Notfall
- Schlüsselschalter als Ein-/Aus-Schalter und zur Diebstahlsicherung
- Geräteaufnahme an Vorder- und Hinterseite zur Befestigung von Anbaugeräten
- Bordwände auf drei Seiten klapp- und entfernbar



DATEN UND FAKTEN

Motor (Gleichstrom):

48 V, 1800 W

4500 Umdrehungen/Minute

Batterie:

48 V, 1920 Wh, 14 kg

Übersetzung: 45:1

Antriebsräder:

Drehmoment: 110 Nm

Umdrehungen: 100

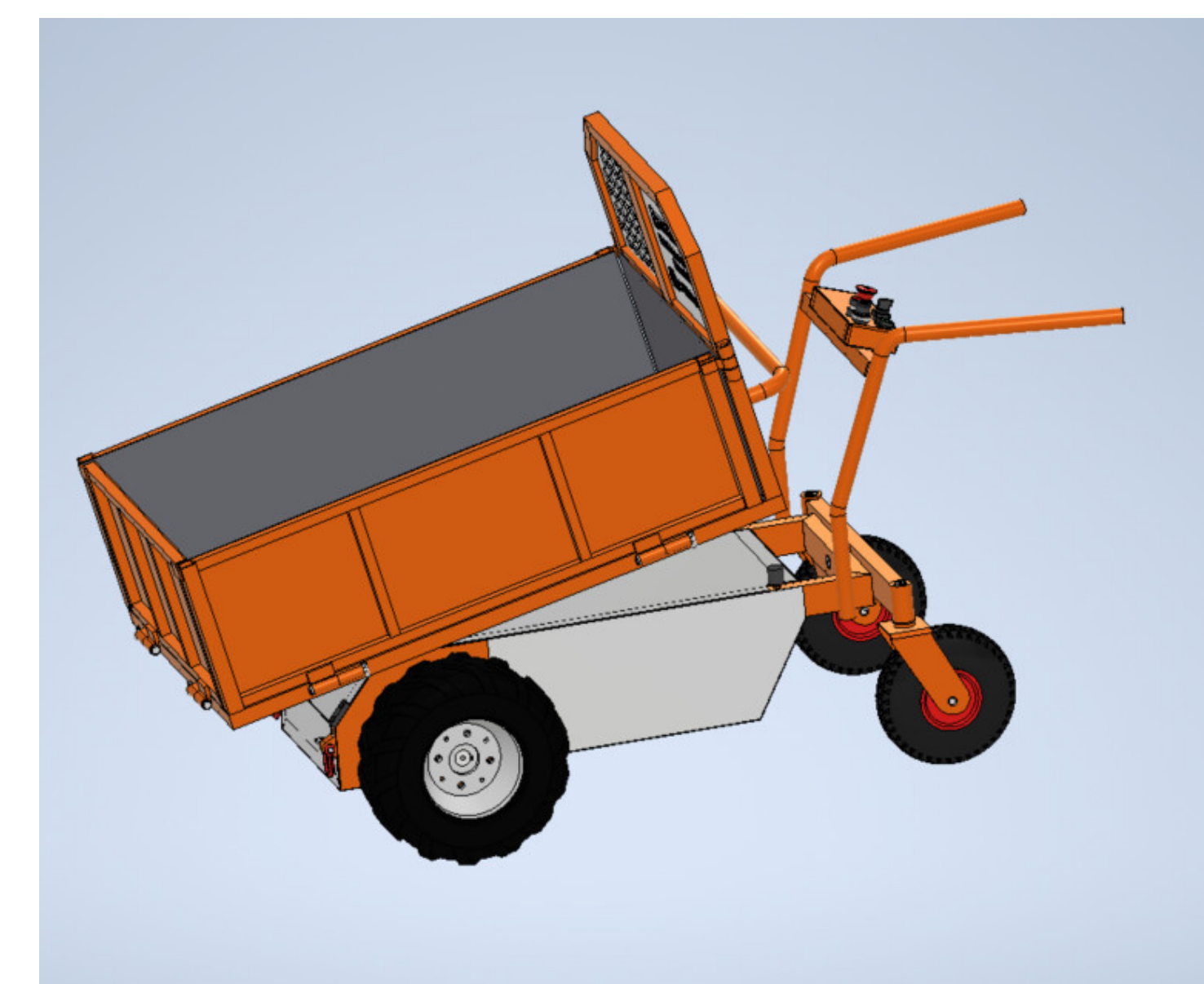
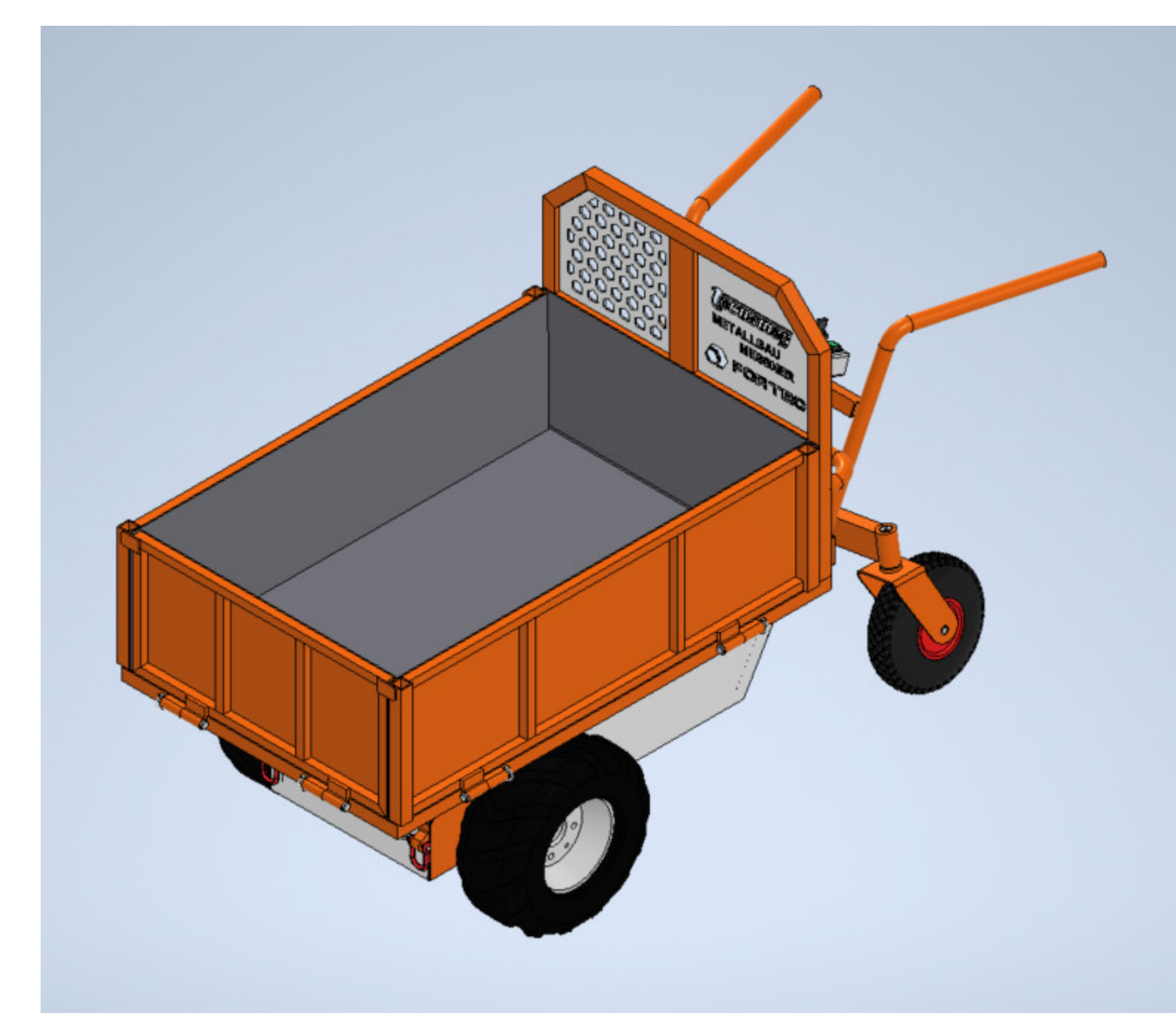
Umdrehungen/Minute

Leergewicht: ca. 100 kg

Traglast: 170 kg

Max. Geschwindigkeit: 7 km/h

Nutzfläche: 1100x700x300 mm



Projektteam:

Raphael von Gelmini

Lara Nalter

Max Thomaseth



max valier
TFO BOZEN